

零起步轻松学步进与伺服应用技术



[零起步轻松学步进与伺服应用技术_下载链接1](#)

著者:蔡杏山

出版者:人民邮电

出版时间:2012-2

装帧:

isbn:9787115268358

《零起步轻松学步进与伺服应用技术》，本书是一本介绍伺服和步进技术的图书，主要

介绍了交流伺服系统的组成与原理、通用伺服驱动器的硬件系统、伺服驱动器的显示操作与参数设置、伺服驱动器的应用举例等内容。本书具有起点低、由浅入深、语言通俗易懂的特点，并且内容结构安排符合学习认知规律。

作者介绍:

目录: 第1章 交流伺服系统的组成与原理 1.1 交流伺服系统的组成方框图及说明 1.1.1 工作在位置控制模式时的系统组成及说明 1.1.2 工作在速度控制模式时的系统组成及说明 1.1.3 工作在转矩控制模式时的系统组成及说明 1.2 伺服电动机与编码器 1.2.1 伺服电动机 1.2.2 编码器 1.3 伺服驱动器的结构与原理 1.3.1 伺服驱动器的内部结构及说明 1.3.2 伺服驱动器的主电路第2章 三菱通用伺服驱动器的硬件系统 2.1 面板与型号说明 2.1.1 面板介绍 2.1.2 型号说明 2.1.3 规格 2.2 伺服驱动器与辅助设备的总接线 2.2.1 100A以下的伺服驱动器与辅助设备的总接线 2.2.2 100A以上的伺服驱动器与辅助设备的总接线 2.3 伺服驱动器的接头引脚功能及内部接口电路 2.3.1 接头引脚的排列规律 2.3.2 接头引脚的功能及内部接口电路 2.4 伺服驱动器的接线 2.4.1 数字量输入引脚的接线 2.4.2 数字量输出引脚的接线 2.4.3 脉冲输入引脚的接线 2.4.4 编码器脉冲输出引脚的接线 2.4.5 模拟量输入引脚的接线 2.4.6 模拟量输出引脚的接线 2.4.7 电源、再生制动电阻、伺服电动机及启停保护电路的接线 2.4.8 接地的接线第3章 伺服驱动器的显示操作与参数设置 3.1 状态、诊断、报警和参数模式的显示与操作 3.1.1 各种模式的显示与切换 3.1.2 参数模式的显示与操作 3.1.3 状态模式的显示与操作 3.1.4 报警模式的显示与操作 3.1.5 诊断模式的显示与操作 3.1.6 外部I/O信号的显示 3.1.7 信号强制输出 3.2 参数设置 3.2.1 参数操作范围的设定 3.2.2 基本参数 3.2.3 电子齿轮的设置 3.2.4 扩展参数第4章 伺服驱动器的应用实例及标准接线 4.1 速度控制模式的应用实例及标准接线 4.1.1 伺服电动机多段速运行控制实例 4.1.2 工作台往返限位运行控制实例 4.1.3 速度控制模式的标准接线 4.2 转矩控制模式的应用实例及标准接线 4.2.1 卷纸机的收卷恒张力控制实例 4.2.2 转矩控制模式的标准接线 4.3 位置控制模式的应用实例及标准接线 4.3.1 工作台往返定位运行控制实例 4.3.2 位置控制模式的标准接线第5章 步进电动机及步进驱动技术 5.1 步进电动机 5.1.1 外形 5.1.2 结构与工作原理 5.2 步进驱动器 5.2.1 外形 5.2.2 内部组成与原理 5.2.3 步进驱动器的接线及说明 5.2.4 步进电动机的接线及说明 5.2.5 细分设置 5.2.6 工作电流的设置 5.2.7 静态电流的设置 5.2.8 脉冲输入模式的设置 5.3 步进系统应用实例 5.3.1 步进电动机正反向定角循环运行控制实例 5.3.2 步进电动机定长运行控制实例第6章 定位模块及应用 6.1 外形结构与端子说明 6.1.1 外形结构 6.1.2 面板指示灯说明 6.1.3 接线端子功能说明 6.1.4 性能规格 6.2 定位模块与外部设备的连接 6.2.1 输入/输出端子的内部接口电路 6.2.2 定位模块与步进驱动器的连接 6.2.3 定位模块与伺服驱动器的连接 6.3 参数说明 6.3.1 BFM(缓冲寄存器)表 6.3.2 BFM读/写(FROM/TO)指令 6.3.3 BFM参数说明 6.4 操作模式 6.4.1 JOG(点动)操作 6.4.2 原位返回操作 6.4.3 单速定位操作 6.4.4 中断单速定位操作 6.4.5 双速定位操作 6.4.6 外部命令定位操作 6.4.7 变频操作 6.5 单速定位往返运动控制应用实例 6.5.1 控制要求及说明 6.5.2 PLC和PGU的I/O端子分配 6.5.3 控制系统接线图 6.5.4 PGU的参数设置 6.5.5 设置及控制程序附录 附录一、三菱MR—J2S—A系列通用伺服驱动器的CN1A、CN1B、CN2和CN3接头的引脚功能详解 附录二、三菱MR—J2S—A系列通用伺服驱动器的扩展参数1功能详解 附录三、三菱MR—J2S—A系列通用伺服驱动器的扩展参数2功能详解 (收起)

标签

零起步轻松学步进与伺服应用技术

伺服应用技术

计算机技术

KU

FE

2019

1111111111

评论

[零起步轻松学步进与伺服应用技术_下载链接1](#)

书评

[零起步轻松学步进与伺服应用技术_下载链接1](#)