

全球定位智能交通应用系统开发与研究



[全球定位智能交通应用系统开发与研究_下载链接1](#)

著者:孙志林

出版者:黄河水利出版社

出版时间:2005-12

装帧:简装本

isbn:9787807340027

本书主要是针对GPS（全球卫星定位系统）在智能交通领域的应用作了较深入的研究论

述。本书的第1章概述了目前GPS在国内外应用的现状、发展动态和存在的问题；第2章用数学方法较详细地描述了GPS静态和动态的理论模型以及存在的误差和误差分析，并描述了GSM（移动通信系统）的结构与理论模型；第3章、第4章在分析了GPS、GSM理论模型的基础上，提出和构建了四网合一的理论模型与四网合一的信息平台理论模型；第5章概述了GIS（地理信息系统）发展的几个方向及其应用和制作方法；第6章在上述几章理论研究与分析的基础上，设计了某省示范工程实际应用的案例，并验证其正确性；第7章对全书进行了总结并提出了随着科学的进步GPS应用的发展方向。

本书读者对象主要为从事GPS应用研究的科技工作者。

作者介绍:

目录: 前言

第1章 绪论

1.1研究的来源、依据和目的

1.2研究的理论意义和应用价值

1.3全球定位系统国内外研究现状、发展动态

1.4理论研究和实践内容

1.5研究条件和试验手段

1.6小结.

第2章 理论研究内容

2.1全球定位系统定位的理论研究和数学分析

2.2全球移动通信数字网的结构与数据传输的分析

2.3GPS系统与GSM网连接的物理模型

2.4现代网络结构遵循的协议模型

2.5小结.

第3章 四网合一的理论模型

3.1四网合一理论模型的提出

3.2四网合一理论模型的创建

3.3四网合一通信协议的建立

3.4四网合一网络数据的算法

3.5小结

第4章 四网合一的信息平台理论模型

4.1四网合一信息平台的创建

4.2四网合一信息平台通信协议的建立

4.3四网合一信息平台的算法

4.4小结

第5章 四网合一的地理信息系统

5.1地理信息系统(GIS)概述

5.2创建对象的方法及实现数据跨区域的传输

5.3地理信息系统数字化的方法

5.4地理信息系统发展趋势与展望

5.5小结

第6章 四网合一示范工程应用实例及非GPS误差校正方法

6.1情况介绍

6.2网络结构

6.3用户接入方法

6.4非GPS系统误差分析和校正方法

6.5应用图片展示

6.6小结

第7章 总结与研究展望

7.1总结

7.2研究展望

参考文献

• • • • • (收起)

[全球定位智能交通应用系统开发与研究_下载链接1](#)

标签

工作

全球定位智能交通应用系统开发与研究/孙志林

评论

[全球定位智能交通应用系统开发与研究_下载链接1](#)

书评

[全球定位智能交通应用系统开发与研究_下载链接1](#)