

电机现代控制技术



[电机现代控制技术 下载链接1](#)

著者:王成元

出版者:第1版 (2006年8月1日)

出版时间:2006-8

装帧:平装

isbn:9787111186786

《电机现代控制技术》可供研究院（所）、高等院校、企业从事数控、自动化、电气传动技术研究和开发人员阅读，也可供高等院校研究生和高年级本科生参考。

作者介绍:

目录: 前言第一章 三相感应电动机矢量控制 第一节 空间矢量 第二节 空间矢量方程 第三节 矢量控制稳态分析 第四节 矢量控制动态分析 第五节 磁场定向与基本方程 第六节 转子磁通矢量控制系统 第七节 磁场定向控制系统中定子电流的调制与控制 第八节 转子磁通矢量控制中的几个技术问题 第九节 基于气隙磁通或定子磁通磁场定向的矢量控制第二章 永磁电动机矢量控制 第一节 三相永磁同步电动机的数学模型 第二节 矢量控制 第三节 弱磁控制 第四节 定子电流最优控制 第五节 谐波转矩及其削弱方法 第六节 无刷直流电动机的运行原理 第七节 无刷直流电动机的转矩控制第三章 三相感应电动机直接转矩控制 第一节 直接转矩控制基本原理 第二节 直接转矩控制系统 第三节 滞环控制与预期电压矢量控制 第四节 离散空间电压矢量调制技术第四章 三相永磁同步电动机直接转矩控制 第一节

直接转矩控制基本原理 第二节 定子磁链估计和电动机参数检测 第三节
定子磁链和电磁转矩的控制准则 第四节 电压空间矢量的调制与控制第五章
三相感应电动机无传感器控制技术 第一节 基于数学模型的开环估计 第二节
模型参考自适应系统 第三节 自适应观测器 第四节 扩展的卡尔曼滤波 第五节
基于转子槽谐波的转速估计 第六节 高频信号注入法第六章
三相永磁同步电动机无传感器控制技术 第一节 基于数学模型的开环估计 第二节
假定旋转坐标法 第三节 模型参考自适应系统 第四节 观测器 第五节 扩展的卡尔曼滤波
第六节 滑模观测器 第七节 高频信号注入法第七章 智能控制技术 第一节
模糊控制和神经网络控制 第二节 基于智能控制的调节器 第三节
智能控制在无传感器控制中的应用 第四节 基于人工智能的直接转矩控制第八章
直接驱动技术 第一节 直接驱动及其特点 第二节 直接驱动电动机 第三节
直接驱动控制技术参考文献
• • • • • (收起)

[电机现代控制技术_下载链接1](#)

标签

电机控制

评论

[电机现代控制技术_下载链接1](#)

书评

[电机现代控制技术_下载链接1](#)