

海洋运动体控制原理



[海洋运动体控制原理 下载链接1](#)

著者:王科俊

出版者:哈工程大

出版时间:2007-10

装帧:

isbn:9787810731393

《海洋运动体控制原理》以海洋运动体控制的理论研究和工程应用需要为基础,介绍了海洋运动体的动力学模型、海洋运动体受到的海洋扰动及它们的模型、海洋运动体运动控制装置,介绍了船舶航向控制和横摇减摇原理,自动舵原理和减摇装置原理,以及智能技术在海洋运动体减摇系统中的倾均衡的自动控制以及深潜救生艇动力定位系统控制模型及控制。

《海洋运动体控制原理》在介绍海洋运动体控制的理论时,着重介绍了这些理论的工程应用。

《海洋运动体控制原理》可作为船舶类院校的自动控制、船舶电气、船舶装置和船舶工程等专业的高年级学生和研究生的教材,也可供从事船舶、船舶装置及船舶设计和建造的工程技术人员使用。

作者介绍:

目录:

[海洋运动体控制原理 下载链接1](#)

标签

donglixue

评论

[海洋运动体控制原理 下载链接1](#)

书评

[海洋运动体控制原理 下载链接1](#)