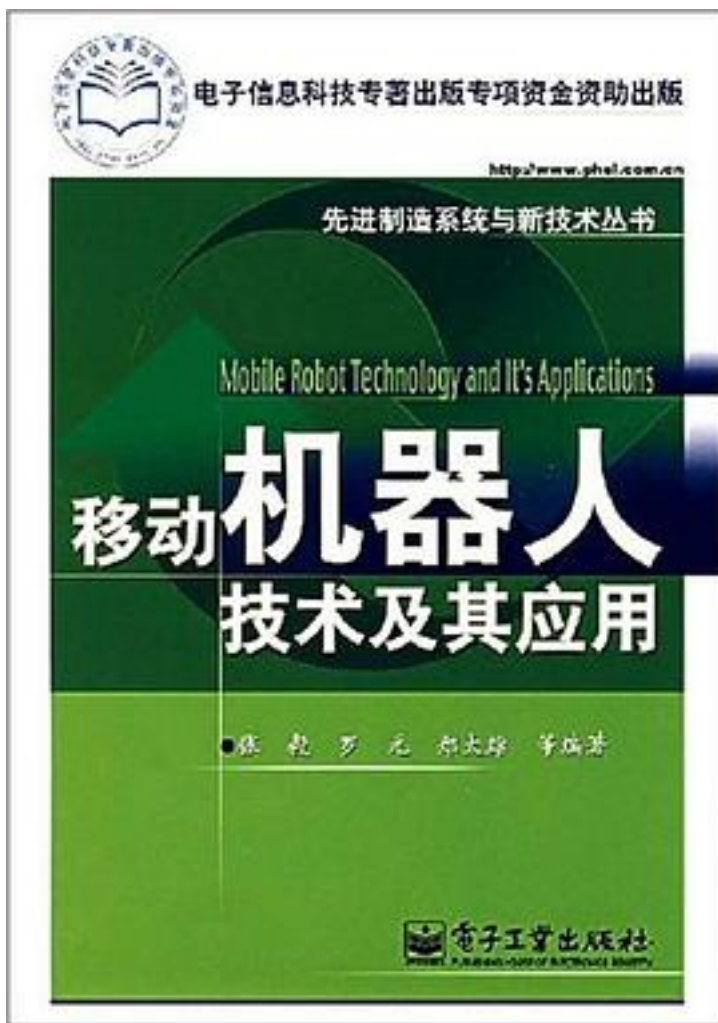


移动机器人技术及其应用



[移动机器人技术及其应用_下载链接1](#)

著者:张毅

出版者:电子工业

出版时间:2007-9

装帧:

isbn:9787121049033

本书系统、深入地介绍了移动机器人的关键技术和控制理论方法、算法及其应用。全书

共分十一章，内容包括了移动机器人系统组成、移动机器人的传感器和执行器、移动机器人的通信系统、移动机器人智能控制方法、移动机器人定位、移动机器人避障与追踪、移动机器人导航与路径规划、移动机器人视觉系统、多传感器信息融合技术、多机器人系统等。本书内容新颖，注重理论与实际应用的结合，在简单阐述理论、算法的基础上，采用实际应用的例子讲解了各算法的应用，力求使读者能较快掌握和应用这门高新技术。

本书可作为高等院校自动化专业、计算机、机械工程、系统工程、信息工程、电子信息工程等专业本科生、研究生教材，也可作为工程技术人员和科研工作者的参考书。

作者介绍:

目录:

[移动机器人技术及其应用_下载链接1](#)

标签

移动机器人技术及其应用

机器人

robot

评论

[移动机器人技术及其应用_下载链接1](#)

书评

[移动机器人技术及其应用_下载链接1](#)