

# 归责与规范



[归责与规范 下载链接1](#)

著者:晓非

出版者:商务印书馆

出版时间:2019-7

装帧:平装

isbn:9787100172240

机器人能否成为道德责任的主体？我们能否像对待其他人类一样来赞扬或谴责它们？本书从道德责任问题的哲学争论出发，结合认知科学、进化心理学、法学等领域的最新发展，提出一种功能规范型道德责任理论——按照该理论，机器人与人类在道德责任上并无本质区别。哲学中围绕道德责任问题讨论的主要焦点之一是“控制力条件”。不相容论者认为道德责任需要“自由意志”式的强控制力，而相容论者认为道德责任只需要一种与因果决定性相容的弱控制力。到底归责所需的“控制力”是什么？本书从不相容论者提出三种“控制力”理论（自主选择、多重可能性、自我性）开始，讨论了它们各自存在的问题。随后，本书讨论了相容论者提出的“控制力”理论和该理论面临的最主要挑战——“操控难题”。最后，本书提出了一种基于功能主义的解决“操控难题”的方案。

， 并在此方案的基础上论证了功能规范型相容论归责理论的可行性。

作者介绍:

刘晓飞，笔名晓非，2012年获美国密苏里大学哲学博士学位，现为厦门大学哲学系副教授。主要研究领域为伦理学、应用伦理学、行动理论、实验方法下的哲学研究。近几年来，主持厦门大学哲学虚拟仿真实验教学中心，致力于哲学实验研究，以及哲学普及和哲学教学创新试验，创立有“实验哲学”微信公众号 (Ex\_Phi) 。

目录: 导论 道德责任问题

两个例子

自由意志与道德责任

决定论的挑战

三种回应立场

道德责任的概念

问题与框架

第一章 归责与自主选择

对选择条款的质疑

反驳与回应

新的回应策略

控制力的概念

有意识选择的意义

第二章 归责与择他能力

法兰克福式反例

“不当预设”批评

对“不当预设”批评的回应

“不当遗漏”批评

对“不当遗漏”批评的回应

争论的启示

第三章 自由的体验

对自由体验的通常解读

自由体验的现象特征

替代性解读

否决功能式解读

否决功能解读的理论优势

可能的反对意见

第四章 归责与自我性

源头派理论

运气难题

可信度问题

相容论的自我性

问题前瞻

第五章 从自我性到同一性

操控难题

回应策略之一

回应策略之二

回应策略之三

强不相容论

新的回应策略

第六章 归责与同一性

历时同一性

共时同一性

责任主体的同一性  
基于功能式同一性的解答  
两种反对意见  
同一性视角的理论意义  
第七章 功能与规范  
社会博弈视角  
生物进化视角  
规范性和其两种模型  
目的论范式  
社会功能的规范要求  
第八章 功能规范型归责理论  
功能规范型归责条件  
再谈控制力  
功能规范型理论的解释力  
对几个质疑的回复  
结语  
参考文献  
致谢  
· · · · · (收起)

[归责与规范](#) [下载链接1](#)

## 标签

伦理学

道德责任

哲学

元伦理学

道德哲学

自由意志

未知

道德理由

## 评论

中文哲学写作的典范。目前没有读过在写作方面可以匹敌的。

---

非常不熟悉的自由意志问题（本来是买错书了），很有启发。作者的分析功力令人击节赞叹，特别是前半本布局结构实为典范。建构部分感觉不是很令人满意，对于回应性态度的“加砖添瓦”有点仓促，自然主义，社会规范（两者成为功能主义的基础），还有似乎偷渡进来了独立的道德标准，这几个支柱有可能不像作者预设的那么和谐（个人观感，不一定对）。

---

[归责与规范](#) [下载链接1](#)

## 书评

---

[归责与规范](#) [下载链接1](#)